

## BROUILLON

# Lancement automatique de programmes au démarrage

Ce tutoriel décrit les logiciels à installer et la démarche à suivre pour faire ...

## Première méthode : systemd

Sous Debian 8, le mécanisme init.d est remplacé par le mécanisme **systemd** que nous présentons ici.



Nous prenons l'exemple de vncserver sur une [Raspberry pi \(RPI\)](#).

### Première étape

Créez avec les droits d'administration le fichier **/etc/systemd/system/monprogramme.service** pour y écrire ceci :

[/etc/systemd/system/monprogramme.service](#)

```
[Unit]
Description=Programme monprogramme

[Service]
ExecStart=/bin/monprogramme

[Install]
WantedBy=multi-user.target
```

#### Section [Unit]



? Description=Programme monprogramme :: Commentaire descriptif !!

#### Section [Service]

? ExecStart=/bin/monprogramme :: commande qui démarre le service. !!

### **Section [Install]**



? WantedBy=multi-user.target :: s'exécutera au redémarrage si on l'active par une commande enable !!

Dans certains cas, le programme doit être lancé sous un USER particulier, comme pour vncserver sous l'utilisateur **pi** :

```
[Unit]
Description=Programme monprogramme

[Service]
RemainAfterExit=yes
Environment=VNCUSER='pi'
ExecStart=/bin/su $VNCUSER -c 'vncserver :1'
ExecStop=/bin/su $VNCUSER -c 'vncserver -kill :1'

[Install]
WantedBy=multi-user.target
```

### **Section [Unit]**

? Description=Serveur vncserver :: Commentaire descriptif !!



### **Section [Service]**

? RemainAfterExit=yes :: Nécessaire pour pouvoir démarrer ou arrêter le service. !!

? ExecStart=/bin/su - pi -c '/usr/bin/vncserver :1' ::  
commande qui démarre le service. (exécutée sous l'utilisateur pi) !!

? ExecSop=/bin/su - pi -c '/usr/bin/vncserver -kill :1' ::  
commande qui démarre le service. (exécutée sous l'utilisateur pi) !!

### **Section [Install]**

? WantedBy=multi-user.target :: s'exécutera au redémarrage si une commande enable est lancée. !!

Pour le format du fichier **.service**, voir les pages de man :

- **systemd.service**

<http://www.freedesktop.org/software/systemd/man/systemd.service.html>

- sections [unit] et [install] : **systemd.unit**

<http://www.freedesktop.org/software/systemd/man/systemd.unit.html>

[temd.unit.html](#)ou la page [Systemd](#)

## Etape suivante : activation

L'activer en lançant :

- ```
systemctl daemon-reload  
systemctl enable vncserver  
systemctl start vncserver
```

## Deuxième méthode : avec un fichier vncserver.desktop

Créez le fichier **/home/pi/.config/monprogramme.desktop** pour y écrire ceci :

[/home/pi/.config/vncserver.desktop](#)

```
[Desktop Entry]  
Type=Application  
Name=monprogramme  
Exec=monprogramme <args...>  
StartupNotify=false
```

Au prochain redémarrage, monprogramme sera démarré.

Pour l'arrêter, il faut faire :

- ```
killall monprogramme
```

et pour le démarrer :

- ```
monprogramme <args...>
```

## Troisième méthode : avec init.d

<term monprogramme>nom du service à créer</term>

Ce tutoriel décrit la démarche à suivre pour qu'un programme démarre en tant que service.

Il faut pour cela créer un lanceur dans **/etc/init.d**.

Pour un démarrage automatique, il faut l'ajouter comme service au démarrage de Linux.

## Première étape : créer le lanceur

Pour créer un lanceur dans **/etc/init.d**, le plus simple est de partir du modèle fourni **/etc/init.d/skeleton**.

Copiez le fichier **/etc/init.d/skeleton** fourni comme modèle :

- `sudo cp /etc/init.d/skeleton /etc/init.d/monprogramme`

Voici le contenu du fichier skeleton :

[/etc/init.d/skeleton](#)



```
#!/bin/sh
### BEGIN INIT INFO
# Provides:          skeleton
# Required-Start:    $remote_fs
# Required-Stop:     $remote_fs
# Default-Start:     2 3 4 5
# Default-Stop:      0 1 6
# Short-Description: Example
# Description:       This file
                    should be used to construct scripts
                    to be
#                               placed in
                    /etc/init.d.
### END INIT INFO

# Author: Foo Bar <foobar@baz.org>
#
# Please remove the "Author" lines
# above and replace them
# with your own name if you copy
# and modify this script.

# Do NOT "set -e"

# PATH should only include /usr/*
# if it runs after the mountnfs.sh
# script
PATH=/sbin:/usr/sbin:/bin:/usr/bin
DESC="Description of the service"
```



```
NAME=daemonexecutablename
DAEMON=/usr/sbin/$NAME
DAEMON_ARGS="--options args"
PIDFILE=/var/run/$NAME.pid
SCRIPTNAME=/etc/init.d/$NAME

# Exit if the package is not
installed
[ -x "$DAEMON" ] || exit 0

# Read configuration variable file
if it is present
[ -r /etc/default/$NAME ] && .
/etc/default/$NAME

# Load the VERBOSE setting and
other rcS variables
. /lib/init/vars.sh

# Define LSB log_* functions.
# Depend on lsb-base (>= 3.0-6) to
ensure that this file is present.
. /lib/lsb/init-functions

#
# Function that starts the
daemon/service
#
do_start()
{
    # Return
    # 0 if daemon has been
started
    # 1 if daemon was already
running
    # 2 if daemon could not be
started
    start-stop-daemon --start --
quiet --pidfile $PIDFILE --exec
$DAEMON --test > /dev/null \
    || return 1
    start-stop-daemon --start --
quiet --pidfile $PIDFILE --exec
$DAEMON -- \
        $DAEMON_ARGS \
    || return 2
    # Add code here, if necessary,
that waits for the process to be
ready
    # to handle requests from
services started subsequently which
```



```
depend
    # on this one. As a last
    resort, sleep for some time.
}

#
# Function that stops the
# daemon/service
#
do_stop()
{
    # Return
    # 0 if daemon has been
    stopped
    # 1 if daemon was already
    stopped
    # 2 if daemon could not be
    stopped
    # other if a failure occurred
    start-stop-daemon --stop --
    quiet --retry=TERM/30/KILL/5 --
    pidfile $PIDFILE --name $NAME
    RETVAL="$?"
    [ "$RETVAL" = 2 ] && return 2
    # Wait for children to finish
    too if this is a daemon that forks
    # and if the daemon is only
    ever run from this initscript.
    # If the above conditions are
    not satisfied then add some other
    code
    # that waits for the process to
    drop all resources that could be
    # needed by services started
    subsequently. A last resort is to
    # sleep for some time.
    start-stop-daemon --stop --
    quiet --oknodo --retry=0/30/KILL/5
    --exec $DAEMON
    [ "$?" = 2 ] && return 2
    # Many daemons don't delete
    their pidfiles when they exit.
    rm -f $PIDFILE
    return "$RETVAL"
}

#
# Function that sends a SIGHUP to
# the daemon/service
#
do_reload() {
```



```
#
# If the daemon can reload its
configuration without
# restarting (for example, when
it is sent a SIGHUP),
# then implement that here.
#
start-stop-daemon --stop --
signal 1 --quiet --pidfile $PIDFILE
--name $NAME
return 0
}

case "$1" in
start)
[ "$VERBOSE" != no ] &&
log_daemon_msg "Starting $DESC"
"$NAME"
do_start
case "$?" in
0|1) [ "$VERBOSE" != no ]
&& log_end_msg 0 ;;
2) [ "$VERBOSE" != no ] &&
log_end_msg 1 ;;
esac
;;
stop)
[ "$VERBOSE" != no ] &&
log_daemon_msg "Stopping $DESC"
"$NAME"
do_stop
case "$?" in
0|1) [ "$VERBOSE" != no ]
&& log_end_msg 0 ;;
2) [ "$VERBOSE" != no ] &&
log_end_msg 1 ;;
esac
;;
#reload|force-reload)
#
# If do_reload() is not
implemented then leave this
commented out
# and leave 'force-reload' as
an alias for 'restart'.
#
#log_daemon_msg "Reloading
$DESC" "$NAME"
#do_reload
#log_end_msg $?
#;;
```



```
restart|force-reload)
#
# If the "reload" option is
implemented then remove the
# 'force-reload' alias
#
log_daemon_msg "Restarting
$DESC" "$NAME"
do_stop
case "$?" in
0|1)
do_start
case "$?" in
0) log_end_msg 0 ;;
1) log_end_msg 1 ;; #
Old process is still running
*) log_end_msg 1 ;; #
Failed to start
esac
;;
*)
# Failed to stop
log_end_msg 1
;;
esac
;;
*)
#echo "Usage: $SCRIPTNAME
{start|stop|restart|reload|force-
reload}" >&2
echo "Usage: $SCRIPTNAME
{start|stop|restart|force-reload}"
>&2
exit 3
;;
esac
:
```

## Autres étapes

### Édition du lanceur

Ouvrez avec les droits d'administration le fichier **/etc/init.d/monprogramme** et repérez les lignes suivantes:

```
PATH=/sbin:/usr/sbin:/bin:/usr/bin
DESC="Description of the service"
```



```
NAME=daemonexecutablename
DAEMON=/usr/sbin/$NAME
DAEMON_ARGS="--options args"
PIDFILE=/var/run/$NAME.pid
SCRIPTNAME=/etc/init.d/$NAME
```

Renseignez ce qui concerne **monprogramme** :

| Variable    | Valeur          | Commentaire                                                              |
|-------------|-----------------|--------------------------------------------------------------------------|
| DESC        | mon programme   | description                                                              |
| NAME        | monprogramme    | nom du service dans <b>/usr/bin</b>                                      |
| DAEMON      | /usr/bin/\$NAME | monprogramme se trouve dans <b>/usr/bin</b> et non dans <b>/usr/sbin</b> |
| DAEMON_ARGS | ""              | arguments pour lancer monprogramme                                       |

Ce qui donne:

```
PATH=/usr/sbin:/usr/bin:/sbin:/bin
DESC="Programme de ..."
NAME=monprogramme
DAEMON=/usr/bin/$NAME
DAEMON_ARGS=""
PIDFILE=/var/run/$NAME.pid
SCRIPTNAME=/etc/init.d/$NAME
```

Editez l'en-tête :

| le code                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   | devient                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| ### BEGIN INIT INFO<br># Provides: skeleton<br># Required-Start: \$remote_fs<br># Required-Stop: \$remote_fs<br># Default-Start: 2 3 4 5<br># Default-Stop: 0 1 6<br># Short-Description: Example initscript<br># Description: This file should<br>be used to construct scripts to be<br># placed in<br>/etc/init.d.<br>### END INIT INFO | ### BEGIN INIT INFO<br># Provides: monprogramme<br># Required-Start: \$remote_fs<br># Required-Stop: \$remote_fs<br># Default-Start: 2 3 4 5<br># Default-Stop: 0 1 6<br># Short-Description: Programme<br>monprogramme<br># Description: Ce fichier<br>lance le service monprogramme<br>### END INIT INFO |

Pour que le programme crée un fichier **.pid** <sup>1)</sup>, ajoutez l'option **-make-pidfile** (ou **-m**) dans les deux lignes commençant par **start-stop-daemon -start...** de la procédure **do\_start()**

Ce qui donne dans **/etc/init.d/monprogramme** :

```
#
# Function that starts the daemon/service
#
do_start()
{
    start-stop-daemon --start --quiet --m --pidfile $PIDFILE --exec $DAEMON
    --test > /dev/null \
```

```
    || return 1
start-stop-daemon --start --quiet --m --pidfile $PIDFILE --exec $DAEMON
-- \
    $DAEMON_ARGS \
    || return 2
[...]
```

Pour plus de détails, voir la page [Résumé de la page de man de start-stop-daemon](#)

## Activation

Rendez le script exécutable :

- `sudo chmod +x /etc/init.d/monprogramme`

et activez-le :

- `sudo update-rc.d monprogramme defaults`

## Autres étapes

## Conclusion

## Problèmes connus

## Voir aussi

- (en) <https://learn.adafruit.com/downloads/pdf/running-programs-automatically-on-your-tiny-computer.pdf>

---

Contributeurs principaux : [Jamaïque](#).

Basé sur « [Titre original de l'article](#) » par *[Auteur Original]*.

<sup>1)</sup>

nécessaire pour pouvoir l'arrêter

From:

<http://doc.nfrappe.fr/> - **Documentation du Dr Nicolas Frappé**

Permanent link:

<http://doc.nfrappe.fr/doku.php?id=tutoriel:systeme:autoboot>



Last update: **2022/11/08 19:41**